

3. del  
2016

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2$$

①

koeffisientmatrisen

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$$

Lineære likningssystem har

$\infty$  mange løsninger  
eller én løsning } konsistent

eller ingen løsninger } inkonsistent.

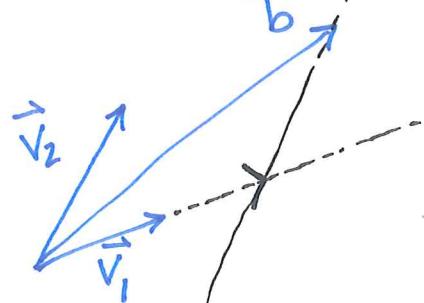
Geometrisk fortolkning:

$$M \vec{x} = \vec{b}$$

$$M = [\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n] \quad \text{søylevektorer}$$

$$\vec{v}_1 \cdot x_1 + \vec{v}_2 \cdot x_2 + \dots + \vec{v}_n \cdot x_n = \vec{b}$$

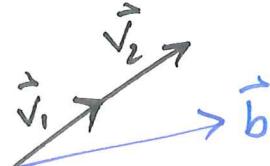
$n=2$



$$2 \cdot \vec{v}_1 + \vec{v}_2 = \vec{b}$$

éne løsning for alle  $\vec{b}$

$n=2$



ingen løsning (når  $\vec{b}$  ikke  
er parallel til  $\vec{v}_1$  og  $\vec{v}_2$ )

②  $v_2$   $\infty$  mange løsninger

( $\vec{b}$  parallel til  $\vec{v}_1$  og  $v_2$ )

Lineært system kan være ustabile.

$$\begin{aligned} 2x &= 3 & x &= \frac{3}{2} \\ \text{Lösungen enden wie om } 2 \text{ oder } 3 \text{ endet wie } \end{aligned}$$

$$10^{-6} x = 0 \Rightarrow x = 0$$

$$10^{-6} x = \frac{1}{1000} \Rightarrow x = \frac{10^{-3}}{10^{-6}} = 10^3 \cdot 10^6 = \underline{\underline{1000}}$$

$\nwarrow$  C liben ending       $\nearrow$  Star ending.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1,001 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.001 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1.001 \end{bmatrix} \Rightarrow \overset{\rightarrow}{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

liter ending

stort  
utslag |

Soy le vectores  
er vecinos  
paralelos

problem

③

Inversmatrisen til en kvadratisk ( $n \times n$ -matrise)  $A$  er en matrise  $A^{-1}$  slik

at

$$A \cdot A^{-1} = \mathbb{1}_n, A^{-1} \cdot A = \mathbb{1}_n$$

$$\left( \mathbb{1}_n = \begin{bmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ 0 & & \ddots & 0 \\ & & & 1 \end{bmatrix}, M \cdot \mathbb{1}_n = M, \mathbb{1}_n \cdot M = M \right)$$

identitetsmatrisen

Vi sier at  $A$  er inverterbar hvis

$A^{-1}$  finnes. Da er  $A^{-1}$  med egenskapene overfor entydig (finnes bare én slik matrise).

Anta  $A$  er inverterbar.

Løsningene til  $A\vec{x} = \vec{b}$

$$\text{er da } \vec{x} = A^{-1}\vec{b}$$

( $A^{-1}$  ganges fra venstre :  $\underbrace{A^{-1} \cdot A}_{\mathbb{1}_n} \vec{x} = A^{-1}\vec{b}$

$$\vec{x} = A^{-1}\vec{b}$$

Hvis  $A$  er inverterbar

$$\text{og } A \cdot M = 0, \text{ da er } M = 0$$

(gang med  $A^{-1}$  fra venstre...)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad A^2 = A \cdot A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{o-mulig}$$

④  $A$  er ikke invertibel.

Eksempel

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A \cdot B = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbb{1}_2$$

$$B \cdot A = \dots = \mathbb{1}_2$$

Så  $\underline{B = \tilde{A}^{-1}}$

Løs likningssystemet

$$2x_1 + 5x_2 = k$$

$$x_1 + 3x_2 = l$$

for alle  
verdier  
av  $k$  og  $l$ .

$$\begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k \\ l \end{bmatrix}$$

$$A \cdot \vec{x} = \vec{b} \quad A \text{ invertibel}$$

Så  $\vec{x} = \tilde{A}^{-1} \vec{b}$

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k \\ l \end{bmatrix}$$

$$\underline{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3k - 5l \\ -k + 2l \end{bmatrix}}$$

En kvadratisk matrise  $A = [\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n]$   
 er invertibel  $\Leftrightarrow \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$  er lineært  
 uavhengige.

(5)

(ingen av vektorene  $\vec{v}_i$  kan  
 brukes som en  
 lineær kombinasjon av de  
 andre vektorene.)

Egenskaper til inversmatriser.

$$\begin{aligned} * (A^{-1})^{-1} &= A \\ * (A \cdot B)^{-1} &= B^{-1} \cdot A^{-1} \quad (\text{bytter rekkefølge}) \\ (A \cdot B \underbrace{(B^{-1} \cdot A^{-1})}_{1}) &= A \cdot 1_n \cdot A^{-1} = A \cdot A^{-1} = 1_n \\ (\bar{B}^{-1} \bar{A}^{-1}) (A \cdot B) &= \dots = 1_n \end{aligned}$$

Vi skal nå se på inversmatriser til  
 generelle  $2 \times 2$  matriser og finne et  
 kriterie for når dei finnes.  $\rightarrow$

$$\textcircled{6} \quad M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} [a, b] \\ [c, d] \end{bmatrix}$$

Ønsker å finne snytevektorer  $[\vec{s}_1, \vec{s}_2]$  slik at

$$M \cdot [\vec{s}_1, \vec{s}_2] = \mathbb{1}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[a, b] \cdot \vec{s}_1 = 1$$

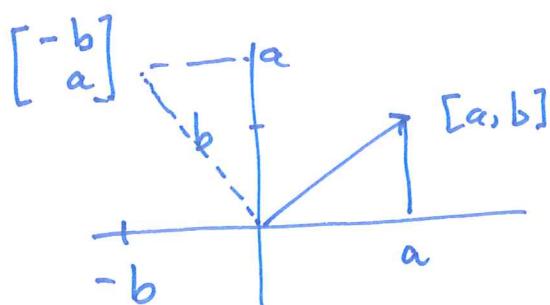
$$[a, b] \cdot \vec{s}_2 = 0$$

$$[c, d] \cdot \vec{s}_2 = 1$$

$$[c, d] \cdot \vec{s}_1 = 0$$

$$\vec{s}_1 = k \begin{bmatrix} d \\ -c \end{bmatrix}$$

$$\vec{s}_2 = l \begin{bmatrix} -b \\ a \end{bmatrix}$$



Setter inn i de to første likningene:

$$[a, b] \cdot k \begin{bmatrix} d \\ -c \end{bmatrix} = k(ad - bc) = 1$$

$$[c, d] \cdot l \begin{bmatrix} -b \\ a \end{bmatrix} = l(cd - ba) = 1$$

M er ikke invertibel hvis  $ad - bc = 0$

M er invertibel med invers

$$M^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} \quad \text{hvis } ad - bc \neq 0.$$

deler på  
 $ad - bc$ .

"bytter diagonal elementer  
men fortønnet til dei ikkje diagonale  
elementen"

Finn invers matrisen til

$$M = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$ad - bc = 2 \cdot 3 - (-1) \cdot 5 = 11$$

$$M^{-1} = \frac{1}{11} \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

⑦

$$N = \begin{bmatrix} 1 & a \\ 2 & -3 \end{bmatrix}$$

Når er  $N$  invertibelt og hva er inversmatrisen?

$N$  er invertibelt når  $1(-3) - 2 \cdot a = -3 - 2a \neq 0$

(Dette er lik 0 når  
 $a = -\frac{3}{2}$ )

$N$  er invertibelt  
precis når  $a \neq -\frac{3}{2}$ . Da er inversmatrisen

$$N^{-1} = \frac{1}{-2a-3} \begin{bmatrix} -3-a & 1 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

Likningssystemet  $\begin{bmatrix} 1 & a \\ 2 & -3 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ a \end{bmatrix}$

har én løsning når  $N$  er invertibelt.

For  $a \neq \frac{-3}{2}$  så er løsningen

⑧

$$\begin{aligned}\vec{x} &= N^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ a \end{bmatrix} = \frac{1}{-2a-3} \begin{bmatrix} -3 & -a \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ a \end{bmatrix} \\ &= \frac{-1}{2a+3} \begin{bmatrix} -a^2-3 \\ a-2 \end{bmatrix}\end{aligned}$$

La oss sjekke hva som skjer når  $a = \frac{-3}{2}$  og  $N$  ikke er inverterbar.

Vi setter  $a = -\frac{3}{2}$  og får totalmatrisen

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -\frac{3}{2} & 1 \\ 2 & -3 & -\frac{3}{2} \end{array} \right] \xrightarrow{-2} \sim \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -\frac{3}{2} & 1 \\ 0 & 0 & -\frac{7}{2} \end{array} \right]$$

Likningssystemet har da ingen løsninger.